

Algorithmique et Programmation – Examen (durée 3 heures)

*CORRECTION de la première session du 9 juin 2021*REMARQUE : Ce document ne présente que des éléments de correction. Les variantes possibles sont nombreuses.**Exercice 1 : Inclusion mutuelle d'objets communicants**

a)

```

1 char inclusion_cercles (int c1x, int c1y, int c1r, int c2x, int c2y, int c2r) {
2     double dist = sqrt((c1x - c2x) * (c1x - c2x) + (c1y - c2y) * (c1y - c2y)) ;
3     char res = 0 ;
4
5     if (dist < c1r && dist < c2r) {
6         res = 3 ;
7     }
8     else if (dist < c1r || dist < c2r) {
9         res = 2 ;
10    }
11    else if (dist - c1r - c2r > 0) {
12        res = 1 ;
13    }
14
15    return res ;
16 }
```

Ou encore :

```

1 char inclusion_cercles (int c1x, int c1y, int c1r, int c2x, int c2y, int c2r) {
2     double dist = sqrt((c1x - c2x) * (c1x - c2x) + (c1y - c2y) * (c1y - c2y)) ;
3
4     if (dist < c1r && dist < c2r)
5         return 3 ;
6
7     if (dist < c1r || dist < c2r)
8         return 2 ;
9
10    if (dist - c1r - c2r > 0)
11        return 1 ;
12
13    return 0 ;
14 }
```

b)

```

1 int main () {
2     int d1, d2 ;
3
4     printf ("Donnez le premier rayon : ") ;
5     scanf ("%d", &d1) ;
6
7     printf ("Donnez le deuxième rayon : ") ;
8     scanf ("%d", &d2) ;
9
10    if (inclusion_cercles (-2, 3, d1, 2, 3, d2) >= 2) {
11        printf ("Les objets peuvent communiquer.\n") ;
12    }
13    else {
14        printf ("Les objets ne peuvent pas communiquer.\n") ;
15    }
16
17    return 0 ;
18 }
```

ou encore :

```

1 int main () {
2     int d1, d2 ;
3     char communicate ;
4
5     printf ("Donnez le premier rayon : ") ;
6     scanf ("%d", &d1) ;
7
8     printf ("Donnez le deuxieme rayon : ") ;
9     scanf ("%d", &d2) ;
10
11    communicate = inclusion_cercles (-2, 3, d1, 2, 3, d2) ;
12
13    if (communicate == 3 || communicate == 2) {
14        printf ("Les objets peuvent communiquer.\n") ;
15    }
16    else {
17        printf ("Les objets ne peuvent pas communiquer.\n") ;
18    }
19
20    return 0 ;
21 }
```

c)

```

1 int main () {
2     int bx[8] = { -2, 3, -4, 5, -5, 1, 0, 2 } ;
3     int by[8] = { 5, 5, -2, -2, 5, 3, -1, 2 } ;
4     int br[8] = { 2, 1, 1, 1, 4, 2, 2, 4 } ;
5     int x, y, r, i, cpt2=0, cpt3=0 ;
6     char etat ;
7
8     printf ("Donnez l'abscisse : ") ;
9     scanf ("%d", &x) ;
10
11    printf ("Donnez l'ordonnée : ") ;
12    scanf ("%d", &y) ;
13
14    printf ("Donnez le rayon : ") ;
15    scanf ("%d", &r) ;
16
17    for (i=0 ; i<8 ; i++) {
18        etat = inclusion_cercles(bx[i], by[i], br[i], x, y, r) ;
19
20        if (etat == 3) {
21            cpt3++ ;
22        }
23        else if (etat == 2) {
24            cpt2++ ;
25        }
26    }
27
28    printf ("Cet objet peut communiquer : \n");
29    printf ("en bi-directionnel avec %d objets.\n", cpt3) ;
30    printf ("en uni-directionnel avec %d objets.\n", cpt2) ;
31
32    return 0 ;
33 }
```

E Étre capable d'écrire des fonctions et des programmes simples

Exercice 2 : Paquetage d'objets communicants

a)

```

13 char objet_read (TObjet *b, FILE *desc) {
14     int x, y, r ;
15     char res = 0 ;
16
17     if (!feof(desc) && fscanf (desc, "%d%d%d", &x, &y, &r) == 3) {
18         b->x = x ;
19         b->y = y ;
20         b->r = r ;
21         res = 1 ;
22     }
23
24     return res ;
25 }
```

ou encore :

```

13 char objet_read (TObjet *b, FILE *desc) {
14     char res = 0 ;
15
16     if (!feof(desc) && fscanf (desc, "%d%d%d", &(b->x), &(b->y), &(b->r)) == 3) {
17         res = 1 ;
18     }
19
20     return res ;
21 }
```

ou encore :

```

13 char objet_read (TObjet *b, FILE *desc) {
14     return !feof(desc) && fscanf (desc, "%d%d%d", &(b->x), &(b->y), &(b->r)) == 3) ;
15 }
```

b)

```

27 char objet_communicate (TObjet *b1, TObjet *b2) {
28     return inclusion_cercles(b1->x, b1->y, b1->r, b2->x, b2->y, b2->r) ;
29 }
```

D Étre capable de lire dans des fichiers texte et de manipuler une structure de données

Exercice 3 : Programme d'analyse des communications entre objets communicants

```

1 /* File: main.c */
2 #include <stdio.h>
3 #include <stdlib.h>
4
5 #include "TObjet.h"
6
7 #define FOPEN(_d,_f,_m) { \
8     if (!_d = fopen (_f, _m))) { \
9         perror("Error: cannot open file."); \
10        exit (1) ; \
11    } \
12
13 #define MALLOC(_p,_t,_n) { \
14     if (!_p = malloc (_n * sizeof (_t)))) { \
15         perror("Error: memory allocation failed."); \
16        exit (1) ; \
17    } \
18 }
```

```
19 int main () {
20     TObjet *objets ;
21     int *communique ;
22     int N, i ;
23     char filename[256] ;
24     FILE *desc ;
25
26     int j, cpt=0 ;
27     char etat ;
28
29     printf ("Donnez le nom du fichier de prévisions :") ;
30     scanf ("%s", filename) ;
31
32     FOPEN (desc, filename, "r") ;
33
34     fscanf (desc, "%d", &N) ;
35
36     MALLOC (objets, TObjet, N) ;
37     MALLOC (communique, int, N) ;
38
39     i = 0 ;
40     while (!feof(desc)) {
41         objet_read (objets+i, desc) ;
42         communique[i] = 0 ;
43         i++ ;
44     }
45
46     fclose (desc) ;
47
48     for (i=0 ; i<N ; i++) {
49         for (j=i+1 ; j<N ; j++) {
50             etat = objet_communicate (objets+i, objets+j) ;
51
52             if (etat == 3) {
53                 printf ("Ces deux objets peuvent communiquer en bi-directionnel :\n") ;
54                 objet_print (objets+i) ;
55                 objet_print (objets+j) ;
56                 communique[i] = 1 ;
57                 communique[j] = 1 ;
58             }
59             else if (etat == 2) {
60                 printf ("Ces deux objets peuvent communiquer en uni-directionnel :\n") ;
61                 objet_print (objets+i) ;
62                 objet_print (objets+j) ;
63                 communique[i] = 1 ;
64                 communique[j] = 1 ;
65             }
66         }
67     }
68
69     for (i=0 ; i<N ; i++) {
70         cpt += !communique[i] ;
71     }
72
73     printf ("%d objet%s hors atteinte :\n", cpt, cpt==1 ? " est" : "s sont") ;
74
75     for (i=0 ; i<N ; i++) {
76         if (!communique[i]) {
77             objet_print (objets+i) ;
78         }
79     }
80
81     return 0 ;
82 }
```

ou encore :

```

19 int main () {
20     TObjet *objets ;
21     int *communique ;
22     int N, i ;
23     char filename[256] ;
24     FILE *desc ;
25
26     int j, cpt=0 ;
27     char etat ;
28
29     printf ("Donnez le nom du fichier de prévisions : ") ;
30     scanf ("%s", filename) ;
31
32     FOPEN (desc, filename, "r") ;
33
34     fscanf (desc, "%d", &N) ;
35
36     MALLOC (objets, TObjet, N) ;
37     MALLOC (communique, int, N) ;
38
39     i = 0 ;
40     while (!feof(desc)) {
41         objet_read (&(objets[i]), desc) ;
42         communique[i] = 0 ;
43         i++ ;
44     }
45
46     fclose (desc) ;
47
48     for (i=0 ; i<N ; i++) {
49         for (j=i+1 ; j<N ; j++) {
50             etat = objet_communicate (&(objets[i]), &(objets[j])) ;
51
52             if (etat == 3) {
53                 printf ("Ces deux objets peuvent communiquer en bi-directionnel :\n") ;
54                 objet_print (&(objets[i])) ;
55                 objet_print (&(objets[j])) ;
56                 communique[i] = 1 ;
57                 communique[j] = 1 ;
58             }
59             else if (etat == 2) {
60                 printf ("Ces deux objets peuvent communiquer en uni-directionnel :\n") ;
61                 objet_print (&(objets[i])) ;
62                 objet_print (&(objets[j])) ;
63                 communique[i] = 1 ;
64                 communique[j] = 1 ;
65             }
66         }
67     }
68
69     for (i=0 ; i<N ; i++) {
70         cpt += !communique[i] ;
71     }
72
73     printf ("%d objet%s hors atteinte :\n", cpt, cpt==1 ? " est" : "s sont") ;
74
75     for (i=0 ; i<N ; i++) {
76         if (!communique[i]) {
77             objet_print (&(objets[i])) ;
78         }
79     }
80
81     return 0 ;
82 }
```

C Étre capable d'utiliser des pointeurs et des structures de données